

언택트 알바봇

푸트래

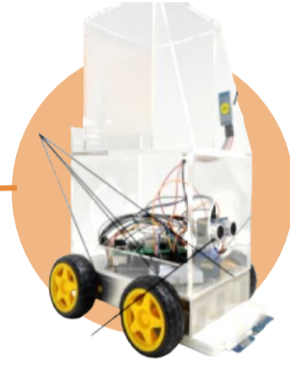


- 필요성 : 코로나로 인한 경제활동이 악화, 소상공인의 경영난, 높아지는 인건비, 비대면. 비 접촉 소비 증가
- 문제점: 고가의 무인 서빙 로봇의 가격
- 해결하고자 하는 문제 : 좁은 실내 공간을 로봇에게 훈련시켜 어떤 실내 공간에서든 무인 서빙이 가능한 실내 공간 맞춤형 무인 서빙 로봇 제작

신선한 식재료



위생적인 조리



언택트 서빙



안전하고 즐거운 식사



최단 경로 자율 주행

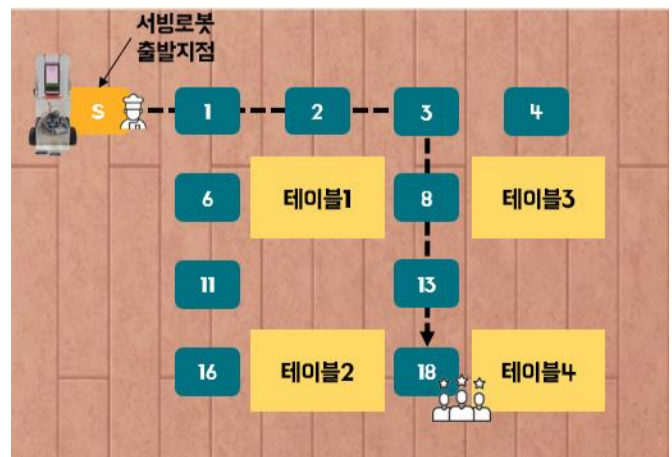
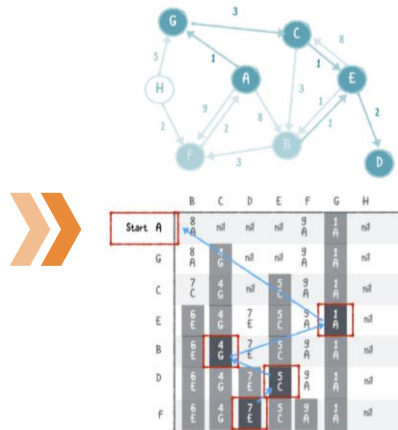
바닥에 설치된 RFID 태그를 이용한 자동 경로 및 지도 생성 알고리즘 개발

장애물 감지

알바봇 푸트래는 자동으로 길을 찾고 주변의 장애물을 인식하여 목적지까지 안전하게 주행

원격 주문&확인

편리한 주문부터 식당주인이 주문 확인 및 서빙 상황 관리가 가능한 어플리케이션



고가의 인공지능 로봇을 대신하여 1인 식당과 같은 소상공인에게 도움을 줄 수 있는 알바봇 푸트래의 성능을 향상시키고 실내 주행의 정확도를 높이기 위해 실외의 GPS 정보 대신 RFID 정보를 사용하여 문제 해결